



## Automatisierung des Einlegens von Drehteilen in eine Werkzeugmaschine mit einem Industrieroboter

### Ihre Aufgabe

- Analyse der Handhabungsaufgabe und der Rahmenbedingungen
- Ableiten von Anforderungen an den Industrieroboter und die Peripherie
- Stärken-Schwächen-Analyse geeigneter Industrieroboter
- Konstruktion einer Montageplattform
- Entwicklung eines Handhabungskonzeptes
- Stärken-Schwächen-Analyse der Handhabungskonzepte
- Konstruktion der Greifer
- Zusammenbau der Komponenten
- Einrichtung und Programmierung des Industrieroboters zur Erfüllung der Handhabungsaufgabe
- Programmierung einer Bedieneinheit für das Rüsten neuer Objekte

### Ihr Profil

- Studium einer Ingenieurwissenschaft
- Selbstständiges und eigenverantwortliches Arbeiten
- Gute Deutschkenntnisse in Wort und Schrift
- Gute Teamfähigkeit und eine hohe Lernbereitschaft
- Handwerkliches Geschick
- Wünschenswert sind Grundkenntnisse von Industrierobotern und Programmierkenntnissen
- Arbeitsumfang: 15 bis 20 Stunden pro Woche

Wenn Sie Interesse haben, senden Sie uns Ihre aussagekräftige Bewerbung per Mail an Katharina Günther ([k.guenther@sievers-zahnscheiben.de](mailto:k.guenther@sievers-zahnscheiben.de))